

Содержание

1	Введение	2
2	Описание конечного результата	2
2.1	Подготовка файлов	3
2.2	Процесс работы с библиотекой	3
2.3	Процессоры данных и события	4
2.4	Визуализатор	8
3	Обзор внешнего API	10
3.1	Классы ошибок библиотеки	10
3.2	Основной класс	10
3.3	Регистрация обработчиков	11
3.4	Регистрация основных функций	12
3.5	Настройка пула процессов	13
3.6	Запуск анализа	14
3.7	Управление процессами после запуска	14
3.8	Processor	15
4	Обзор архитектуры	16
4.1	Взаимодействие анализатора, процессора и визуализации	16
4.2	Порядок запуска пре- и пост- процессоров, методов setup и teardown .	18
5	Обзор формата файлов для анализатора	18
5.1	.vmf valve map format	18
5.2	.demsd подготовленные файлы демоверсий (.dem)	19
6	Замечания по реализации и дальнейшее развитие	20
6.1	Лишние копирования при передаче данных между процессами	20
6.2	Низкая скорость работы геометрии	20
6.3	Развитие проекта	21
7	Заключение	21

1 Введение

Первоначально задача для практики заключалась в анализе поведения игроков в трехмерном шутере. В качестве такого шутера была выбрана игра «Counter-Strike: Global Offensive». Решающим фактором при выборе стала возможность записывать игру (т. н. демо-файлы, ‘.dem’) и позже воспроизвести запись средствами самой игры.

Вскоре после пачала работы выяснилось, что сам игровой движок source инструментов для анализа не предоставляет. Более того, он даже не предоставляет возможности прямой работы с демо-файлами. Стало очевидно, что без подабающих инструментов и, самое главное, парсера демо-файлов, анализ выполнить не удастся. Отсутствие же какой-либо документации по формату ‘.dem’ наводило на мысль о необходимости в первую очередь разработать комплект утилит и инструментов для работы с этими файлами.

Было решено сконцентрироваться на парсинге демо-файлов, а непосредственно анализ сделать позже, возможно, как проект или курсовую.

В процессе работы выяснилось также, что файлы ‘.dem’ не содержат некоторых данных, необходимых для хорошего анализа (к примеру, данные о карте и окружении полностью отсутствовали, данные о перемещении игроков ограничивались координатами каждого игрока с привязкой ко времени). Недостающие данные необходимо достроить самостоятельно, а для этого пужно приложение, обеспечивающее уровень абстракции между анализатором и исходными данными. На таком приложении и была сконцентрирована моя работа.

2 Описание конечного результата

В результате была создана библиотека для python 3, предоставляющая набор инструментов для работы с ‘.dem’ файлами и обеспечивающая разделение парсинга и анализа.

Система устроена следующим образом: пользователю предоставляется класс, который работает непосредственно с данными записи. Пользователь регистрирует в классе основную функцию, которая получит подготовленные и обработанные данные и произведет анализ.

Оставлены достаточно большие возможности для расширения функционала.

Поддерживается набор необходимых функций, среди которых:

- Обработка данных в несколько процессов (из-за GIL¹ используется именно многопроцессность, а не многопоточность).

Каждая запись содержит несколько независимых матчей. Функции анализатора можно запустить параллельно на нескольких матчах.

- Доступ к внутренним событиям игры и эмуляция новых.

¹См. <https://wiki.python.org/moin/GlobalInterpreterLock>

Пользователю предоставляется возможность добавить необходимые ему события. При происхождении события в игре информация о нем будет передана в анализатор.

Многие важные события уже добавлены в систему.

- Инструменты для визуализации матчей.

Можно зарегистрировать объект-визуализатор или использовать готовый.

Визуализатор наглядно показывает на экране действия, происходящие в игре.

В функции визуализатора также входит обеспечение основной петли ввода-вывода (main loop) для визуализации. Таким образом можно управлять процессом анализа, достаточно лишь добавить в интерфейс визуализатора необходимые элементы управления.

2.1 Подготовка файлов

Класс анализатора принимает на вход не непосредственно файлы `.dem`, а их подготовленные версии `.demsd` (от “demo source data”).

Это связано с обеспечением многопоточности: исходный файл разделяется на несколько файлов, чтобы обеспечить одновременный доступ из нескольких процессов.

Непосредственно подготовка файлов производится отдельным конвертором из `.dem` в `.demsd`.

2.2 Процесс работы с библиотекой

Как отмечалось ранее, весь пользовательский интерфейс сосредоточен в классе анализатора.

Простейший пример работы с данным классом приведен ниже:

```
# coding=utf-8

from analyzer import Analyzer

a = Analyzer('./test.demsd')

# Регистрируем основную функцию для анализатора.
# Для каждого матча будет запущена данная функция.
@a.analyzer
def analyze(processor):
    # processor – iterable, класс, содержащий
    # в себе все необходимые для анализа данные.
    # Экземпляр этого класса создается для каждого
    # обрабатываемого матча.
    # В этом экземпляре содержится вся информация,
```



```

# доступная пользователю. Гарантируется, что
# к этому классу нет доступа из других потоков/процессов.

bullets = 0
# Цикл по всем кадрам записи
for global_scope, frame_scope in processor:
    # global_scope – метаданные матча, переменная живет на
    # протяжении всего анализа
    # frame_scope – данные кадра, переменная сбрасывается
    # каждый кадр
    if 'WeaponFired' in frame_scope.events:
        bullets += len(frame_scope.events['WeaponFired'])
return bullets

# Вызывается после завершения каждой задачи
# (см. multiprocessing)
@a.callback
def cb(x):
    print(x)

# Вызывается после завершения задачи с ошибкой
@a.error_callback
def err(e):
    raise e

# Запустить анализ всех матчей
# (по умолчанию – 4 процесса)
a.run_analyzer()

# Закреть пул процессов
a.close()

# Присоединить работающие задачи
a.join()

```

Данный код посчитает количество выстрелов за каждый матч.

2.3 Процессоры данных и события

Для подготовки данных существуют процессоры данных и события.

Перед запуском симуляции запускаются препроцессоры. К примеру, класс визуализации может зарегистрировать препроцессор, открывающий графический интерфейс.

Перед каждым шагом обработки на входных данных запускаются кадровые процессоры (`frame_processor`). Кадровые процессоры подготавливают данные для

пользователя и генерируют события.

Основной смысл кадровых процессоров в том, что они лишь подготавливают данные, не выполняя анализ.

В данный момент на основе исходных данных генерируется следующая информация:

- `frame_scope.tick_data` — основная информация по кадру
- `frame_scope.tick_data.state` — статус каждого игрока:
 - `pos x, y, z` — позиция игрока
 - `view_x, view_y` — направление взгляда игрока
 - `vel x, y, z` — скорость игрока
 - `weapon` — активное оружие
 - `ammo` — количество патронов основного оружия
 - `weapons` — список всего доступного оружия
 - `hp` — уровень здоровья
 - `alive` — жив ли игрок
 - `stunned` — игрок испытывает последствия от светошумовой гранаты
 - `sneaks (TODO!)` — игрок крадется
 - `crouched (TODO!)` — игрок пригнулся
 - `team` — команда (Т/СТ)
- `frame_scope.tick_data.time` — времени прошло после начала игры
- `frame_scope.tick_data.dt` — времени прошло после предыдущего кадра
- `global_scope.history` — предыдущие кадры

Каждый процессор — это функция, в которую передаются следующие объекты:

- `processor` — экземпляр класса, запускающего процессоры.²
- `global_scope` — глобальное хранилище. Доступно всем процессорам и событиям, никогда не сбрасывается.
- `local_scope` — хранилище локальных данных. Оно доступно всегда доступно процессору, при этом для каждого процессора оно свое.
- `frame_scope` — хранилище информации о кадре. Доступно всем процессорам и событиям, сбрасывается каждый кадр.

²Произошла небольшая путаница в названиях. Есть класс процессора, который получает на вход данные из файла демо. Этот класс запускает на полученных данных препроцессоры, кадровые процессоры, обработчики событий и постпроцессоры. В следующих версиях я это все переименую.

Процессоры могут изменять состояние системы, всвязи с чем определен порядок их выполнения: они выполняются точно в том же порядке, в котором были зарегистрированы в системе.

Вот пример некоторых процессоров, доступных в системе:

```
# Рассчитывает переменную frame_scope.tick_data.dt
@a.frame_processor
def _frame_processor_dt(processor, global_scope, local_scope,
    frame_scope):
    if 'previous_time' in dir(local_scope):
        frame_scope.tick_data['dt'] = (
            frame_scope.tick_data['time'] -
            local_scope.previous_time)
    else:
        frame_scope.tick_data['dt'] = None
    local_scope.previous_time = frame_scope.tick_data['time']
```

```
from collections import deque

# Хранит историю последних пяти (по умолчанию) кадров
@a.frame_processor
def _frame_processor_history(processor, global_scope,
    local_scope, frame_scope):
    global_scope.history.append(local_scope.previous)
    local_scope.previous = frame_scope
    if ('max_history_length' in dir(processor) and
        len(global_scope.history) > processor.
            max_history_length):
        global_scope.history.popleft()

@_frame_processor_history.setup
def _frame_processor_history_setup(processor, global_scope,
    local_scope):
    global_scope.history = deque()
    local_scope.previous = None
    processor.max_history_length = 5
```

Каждый процессор может генерировать события:

```
@a.frame_processor
def _frame_processor_team(processor, global_scope, local_scope,
    frame_scope):
    if global_scope.history[-1] is not None:
        # Получить все id пользователей на прошлом кадре
```



```

    prev_player_ids = set(global_scope.history[-1].tick_data
        ['state'].keys())
else:
    prev_player_ids = set()
# Получить все id пользователей на текущем кадре
cur_player_ids = set(frame_scope.tick_data['state'].keys())
for player_id in prev_player_ids - cur_player_ids:
    processor.emit_event('PlayerExited', frame_scope,
        {'player': player_id})
for player_id in cur_player_ids - prev_player_ids:
    processor.emit_event('PlayerJoined', frame_scope,
        {'player': player_id})

```

События регистрируются в системе и функции-обработчики событий запускаются сразу после того, как последний кадровый процессор завершил работу.

Сами обработчики событий также могут генерировать события, однако их основное назначение — зарегистрировать каждое событие и предоставить о нем информацию пользователю. Регистрация происходит путем добавления данных о событии в словарь `'frame_scope.events'`.

Также частный случай использования событий — система визуализации, отвечающая на каждое событие отображением этого события на экране.

К примеру:

```

@a.event_processor('PlayerKilled')
def _event_processor_player_killed(processor, global_scope,
    local_scope, frame_scope, event_data):
    # Послать команду в процесс отрисовки
    processor.visualizer_remote.set_player_alive(
        event_data['player'], False)

```

Как видно, обработчики событий принимают на вход дополнительный аргумент — данные о событии. В примере с присоединением/выходом игроков это словарь `'{player': player_id}'`.

На данный момент поддерживаются следующие события:

- WeaponFired — выстрел
- Grenade — бросок любой гранаты
- NEGrenade — бросок разрывной гранаты
- SmokeGrenade — бросок дымовой гранаты
- FlashGrenade — бросок светопумовой гранаты
- PlayerDied — смерть игрока

- `PlayerReborn` — возрождение игрока (происходит в играх типа `deathmatch` и при начале нового раунда)
- `RoundStarted` — новый раунд
- `PlayerJoined` — новый игрок подключился
- `PlayerExited` — игрок отключился
- `PlayerSwitchTeam` — игрок сменил команду
- `VisualContact` — игрок увидел другого игрока (эта фича работает весьма медленно, см. предложения по улучшениям)
- `VisualContactLost` — игрок потерял контакт с другим игроком
- `BombPlanted` — установлена бомба
- `BombFound` — игрок напел бомбу (услышал пикапье, но не обязательно точно знает, где она)
- `BombDefused` — бомба обезврежена
- `BombDefuseFailed` — обезвреживание бомбы сорвано, игрока отвлекли
- TODO: события, связанные со звуком
- TODO: события, связанные с заложниками

2.4 Визуализатор

Для класса анализатора можно задать визуализатор. Задача визуализатора — нарисовать на экране все данные, необходимые для анализа игры и дебага анализируемого кода.

Технически, визуализатор состоит из двух классов, `'main'` и `'remote'`. `'main'` — синглтон, организующий основную петлю ввода-вывода интерфейса, а `'remote'` — класс, экземпляры которого передаются в процессы обработки, где обрабатывают события и направляют в `'main'` команды для визуализации.

Из коробки доступен визуализатор `'TopViewVisualizer'`:

```
# coding=utf-8

from analyzer import Analyzer
from visualization.topview import TopViewVisualizer

a = Analyzer('./data/demos/test.demsd')

a.set_visualizer(TopViewVisualizer)
```



```
# ...  
  
# Запустить анализ всех матчей  
a.run_analyzer()  
  
# Запустить петлю ввода-вывода интерфейса  
a.run_main_loop()  
  
# После завершения петли интерфейса (все окна закрыты)  
# закрыть пул процессов  
a.close()  
a.join()
```

Необходимо отметить, что визуализатор не умеет подстраиваться под скорость игры. Таким образом, если вы хотите посмотреть игру без ускорения времени, нужно использовать `time.sleep` в основной функции анализатора.

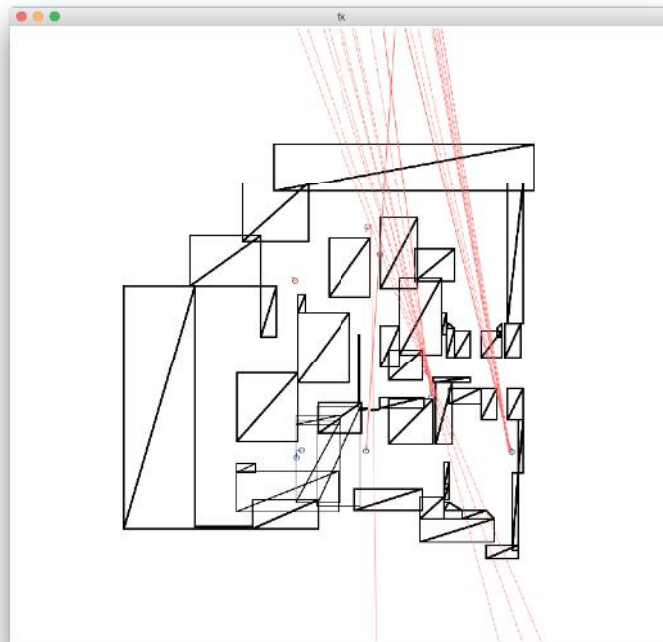


Рис. 1: Визуализатор отображает перестрелку

3 Обзор внешнего API

В данной части дан разбор интерфейса, представленного в классе `analyzer.Analyzer`.
Подробности реализации тех или иных функций находятся в следующей части.

3.1 Классы ошибок библиотеки

```
class analyzer.MapError(RuntimeError)
```

Нет данных о карте, указанной в демо файле.
Обратите внимание на `analyzer.map_search_path`.

```
class analyzer.AnalyzerError(RuntimeError)
```

Возникает при попытке неправильного использования API. К примеру, попытка изменить количество процессов на уже работающем пуле приведет к `analyzer.AnalyzerError`.

```
class analyzer.ProcessorError(AnalyzerError)
```

Ошибка процессора данных (того, что предоставляет итератор на вход основной функции анализатора).
Возникает при попытке загрузить сломанный `.demsd` файл.
Также при загрузке файла могут возникать ошибки `IOError` и `zipfile.BadZipFile(Exception)`.

```
class parsers.error.ParsingError(RuntimeError)
```

```
class parsers.vmf.VMFError(ParsingError)
```

Ошибка в исходном файле карты. Однако вероятно, что ошибка в парсере файлов `vmf`.

3.2 Основной класс

```
class analyzer.Analyzer
```

Основной класс при работе с данной библиотекой.

```
Analyzer.map_search_path = './data/maps/'
```

Путь по умолчанию для поиска файлов карт.
TODO: превратить этот путь в список возможных путей.

```
Analyzer.analyzer.__init__(self, path)
```

path — путь к файлу `.demsd`. Из-за бага (см. <http://stackoverflow.com/questions/5624669/>) в библиотеке `'zipfile'` невозможно использовать потоки ввода-вывода в качестве входа.

3.3 Регистрация обработчиков

```
Analyzer.preprocessor(self, f)
```

Декоратор для регистрации препроцессоров.
f — `'callable(processor, global_scope)'`, функция-препроцессор, вызывается для каждого матча перед началом обработки кадров и подготавливает данные в `'global_scope'`.

```
Analyzer.frame_processor(self, f)
```

Декоратор для регистрации процессоров кадров.
f — `'callable(processor, global_scope, local_scope, frame_scope)'`, функция-процессор, вызывается для каждого кадра.
После регистрации в `'f'` становятся доступны декораторы `'f.setup'` и `'f.teardown'`.
f.setup — декоратор, регистрирующий функцию, которая будет вызвана перед первым вызовом `'f'`: `'callable(processor, global_scope, local_scope)'`.
f.teardown — декоратор, регистрирующий функцию, которая будет вызвана после последнего вызова `'f'`: `'callable(processor, global_scope, local_scope)'`.

```
@a.frame_processor
def f(processor, global_scope, local_scope, frame_scope):
    # ...

@f.setup
def f_setup(processor, global_scope, local_scope):
    # ...

@f.teardown
def f_teardown(processor, global_scope, local_scope):
    # ...
```



```
Analyzer.event_processor(self, event)
    return event_decorator(f)
```

Декоратор для регистрации обработчиков событий.
event — название события.
f — `callable(processor, global_scope, local_scope, frame_scope, event_data)`, функция-процессор, вызывается всякий раз, как процессор сообщает о событии. После регистрации в `f` становятся доступны декораторы `f.setup` и `f.teardown`.
f.setup — декоратор, регистрирующий функцию, которая будет вызвана перед первым вызовом `f`: `callable(processor, global_scope, local_scope)`.
f.teardown — декоратор, регистрирующий функцию, которая будет вызвана после последнего вызова `f`: `callable(processor, global_scope, local_scope)`.

```
@a.event_processor('EventName')
def f(processor, global_scope, local_scope, frame_scope,
      event_data):
    # ...

@f.setup
def f_setup(processor, global_scope, local_scope):
    # ...

@f.teardown
def f_teardown(processor, global_scope, local_scope):
    # ...
```

```
Analyzer.postprocessor(self, f)
```

Декоратор для регистрации постпроцессоров.
f — `callable(processor, global_scope)`, функция-постпроцессор, вызывается для каждого матча после последнего кадра и уничтожает данные в `global_scope` (к примеру, закрывает файлы и т. д.).

3.4 Регистрация основных функций

```
Analyzer.analyzer(self, f)
```

Декоратор для регистрации основной функции анализа.
f — `callable(processor)`
Подробнее про `processor` см. ниже.

`Analyzer.callback(self, f)`

Декоратор для регистрации коллбека, который запускается после завершения основной функции.

`f` — `callable(x)`, где `x` — результат работы основной функции.

Подробнее см. `'multiprocessing'`

<https://docs.python.org/3/library/multiprocessing.html>

`raises 'AnalyzerError'`: невозможно зарегистрировать коллбэк дважды.

`Analyzer.error_callback(self, f)`

Декоратор для регистрации коллбека, который запускается при возникновении ошибки в основной функции.

`f` `callable(e)`, где `e` — объект ошибки.

Подробнее см. `'multiprocessing'` —

<https://docs.python.org/3/library/multiprocessing.html>

`raises 'AnalyzerError'`: невозможно зарегистрировать коллбэк ошибки дважды.

`Analyzer.set_visualizer(self, visualizer)`

Регистратор визуализатора.

`f` `callable(e)`, где `e` — объект ошибки.

Подробнее про визуализаторы см. «обзор архитектуры»

`raises 'AnalyzerError'`: невозможно зарегистрировать визуализатор дважды.

3.5 Настройка пула процессов

`pool_size = 4`

Property, количество процессов в пуле.

`raises 'AnalyzerError'`: невозможно изменить размер пула, если он уже запущен.

3.6 Запуск анализа

`Analyzer.run_analyzer(self, mode='all', skip_silently=False)`

Собственно, то, что запускает анализ.
Происходит поиск карты и ее загрузка.
Запускается пул процессов и визуализатор, после чего настройка становится невозможной.
TODO: добавить в функции регистрации процессоров, событий и коллбэков проверку, если пул уже запущен, запретить регистрацию.
Для каждого матча генерируется свой `'Processor'`, который передается как аргумент основной функции.
mode — `'all|single|[list]'`, `'all'` запускает все матчи сразу, `'single'` запускает пулевой матч, при передаче списка матчей запускаются матчи из списка.
skip_silently — если матч уже запускался, не выдавать ошибку, а просто пропустить его.
raises `'AnalyzerError'`: матч не найден в списке.
raises `'AnalyzerError'`: матч уже запускался (только если `'skip_silently==False'`).

`Analyzer.running_processes = list()`

Read-only property, содержит список всех обрабатываемых и обработанных матчей. Используется, чтобы отслеживать дублирующиеся запуски анализа на одном и том же матче.

`Analyzer.run_main_loop(self)`

Запускает основную петлю ввода-вывода визуализатора.
В зависимости от реализации визуализатора, может заблокировать основной процесс, в т. ч. не гарантии, что он будет разблокирован (коллбэки запустятся отдельным процессом).

3.7 Управление процессами после запуска

`Analyzer.close(self)`

Закрывает возможность запускать новые матчи, закрывает пул процессов.

`Analyzer.join(self)`

Ожидает, пока все матчи будут обработаны. На это время блокирует основной процесс.
Может быть выполнена только после вызова `'Analyzer.close'`.

`Analyzer.close(self)`

Принудительно завершает все процессы анализа. Возможно возникновение ошибок в логике (в т. ч. в визуализаторе), так как память будет освобождена, а запись в очереди межпроцессной связи будет прервана, что может привести к поступлению некорректных данных в основной процесс.
Может быть выполнена только после вызова `'Analyzer.close'`.

3.8 Processor

Экземпляры класса `'Processor'` создаются в методе `'Analyzer.run_analyzer'`, однако работать с ними все равно пользователю, так что здесь приводится документация того, что понадобится при работе.

```
class analyzer.Processor
```

Основной класс, предоставляющий данные внутри функции анализа.

```
Processor.global_scope = object()
```

Матаданные матча, переменная живет на протяжении всего анализа.

```
Processor.__iter__(self)  
    return self
```

```
Processor.__next__(self)
```

Подготовить информацию о следующем кадре, запустить процессоры и обработчики событий, вернуть информацию.
`returns 'self.global_scope', 'frame_scope'`

```
Processor.emit_event(self, name, frame_scope, event_data)
```

Добавить событие на очередь в обработку.

Событие будет обработано, как только закончится обработка всех процессоров для текущего кадра. Если событие было сгенерировано вне процессора или обработчика события, оно будет отнесено к следующему кадру и будет обработано позже.

name — имя события, hashable.

frame_scope — контекст текущего кадра. Его приходится передавать, так как он не хранится в глобальном состоянии.

Осторожно: если событие было сгенерировано вне процессора или обработчика события, оно будет отнесено к следующему кадру и будет обработано позже, однако контекст кадра не изменится! Это связано с тем, что события не должны генерироваться вне процессоров или обработчиков событий. Это не баг и даже не фича. Хотя, кто знает...

frame_scope — все, что нужно знать обработчику события о событии. Как правило, словарь (`'dict()'`).

4 Обзор архитектуры

В данном разделе находится более подробное описание взаимодействия основных компонент системы.

С целью не перегружать отчет деталями, оставлены только ключевые компоненты — классы `'Analyzer'`, `'Processor'`, визуализация.

Не рассмотрены геометрия, парсеры файлов, утилиты (машины состояний, деревья для геометрии и пр.).

4.1 Взаимодействие анализатора, процессора и визуализации

Про анализатор было подробно написано в предыдущей части.

После первого запуска `'Analyzer.run_main_loop'` анализатор запускает пул процессов, используя свои настройки.

Функции обработчики каждого матча добавляются в пул, где и выполняются.

Необходимо отметить, что для передачи данных между процессами используется `'pickle'`, который делает дампы переменных класса/функции/генератора. Для того, чтобы процесс смог принять такие данные, ему нужна возможность импортировать классы, в которых те хранятся.

Это ограничивает использование замыканий и фабрик (фабрики визуализаторов были бы уместны).

Кроме того, это накладывает трудности на передачу данных. Сейчас приходится копировать данные о карте и обрабатываемом матче в соседние процессы, что не совсем эффективно (хотя там не так много данных).

Проблему можно обойти, написав соответствующие классы в thread-safe стиле с использованием структур 'ctypes' (подробнее см. замечания по реализации).

Более подробно, 'Analyzer.run_main_loop' делает следующее:

1. Если это первый запуск, подготавливаются настройки, запускается пул, блокируется возможность изменить настройки.
2. Если указан визуализатор:
 - (a) Если это первый запуск, запускается метод 'setup' класса 'main' визуализатора. Этот метод инициализирует визуализатор и регистрирует в системе необходимые обработчики событий.
 - (b) Для каждого матча создается экземпляр 'multiprocessing.Pipe', обеспечивающий сообщение между основной петлей визуализатора и его удаленными частями.
 - (c) Для каждого матча запускается метод '__call__' класса 'main' визуализатора, получающий на вход 'multiprocessing.Pipe'. Этот метод должен вернуть экземпляр класса 'remote' визуализатора. Этот экземпляр будет передан в процесс, где происходит анализ. Он всегда доступен в 'processor.visualizer_remote'.
3. Используя только что созданный визуализатор, создается экземпляр класса 'Processor'. Он получает на вход данные о матче, зарегистрированные процессоры и обработчики, удаленную часть визуализатора.
4. В пул добавляется функция 'analyzer' с единственным аргументом — ранее созданным экземпляром класса 'Processor'.
5. Дальнейшая работа происходит, как только пользователь вызывает метод '__next__' процессора.

Далее пользователю предлагается использовать полученный объект в качестве 'iterable'.

При каждом новом запуске '__next__' происходит следующее:

1. Если это первый запуск, считываются метаданные матча (секция '#Head')
2. Если это первый запуск, запускаются препроцессоры и функции 'setup', которые на самом деле лежат в полях 'setup_call' соответствующих процессоров и обработчиков (если вы помните, имя 'setup' занято декоратором).
3. Считывается очередной кусок данных.
4. Запускаются процессоры кадров.

5. Если в очередь событий после запуска процессоров попало что-то, то, пока очередь не пуста, запускаются обработчики событий.
6. В частности, при запуске обработчиков, зарегистрированных визуализатором, те должны использовать свой экземпляр `'multiprocessing.Pipe'`, чтобы передать сообщение о событии в основной процесс. Визуализатор в своей петле ввода/вывода должен регулярно проверять наличие таких сообщений и отображать их на экран.
7. Если возникла ошибка `'StopIteration'`, запускаются постпроцессоры и функции `'teardown'`, которые на самом деле лежат в полях `'teardown_call'` соответствующих процессоров и обработчиков. После этого продолжается распространение ошибки.

4.2 Порядок запуска пре- и пост- процессоров, методов `setup` и `teardown`

Отдельно упомянем порядок вызовов инициализаторов (препроцессоры, `'setup'`) и деструкторов (постпроцессоры, `'teardown'`).

В начале запускаются препроцессоры в порядке их регистрации.

Потом запускаются методы `'setup'` событий. Так как все события хранятся в словаре, нет гарантий очередности запуска инициализаторов между событиями. Однако для каждого события хранится список их обработчиков в порядке регистрации. В этом порядке и выполняются `'setup'`.

Т. е. если мы зарегистрировали `'f1'` и `'f2'` на обработку события 1, а `'g'` — на обработку события 2, то можно гарантировать, что `'f1'` выполнится перед `'f2'`, а вот про их порядок относительно `'g'` сказать ничего нельзя.

После запуска инициализаторов событий запускаются инициализаторы процессоров кадров в том порядке, в каком они были зарегистрированы.

Деструкторы запускаются в обратном порядке.

Первым делом запускаются методы `'teardown'` процессоров кадров в обратном порядке к тому, в каком они были зарегистрированы.

Потом идут `'teardown'` событий с той лишь разницей, что теперь `'f2'` выполнится перед `'f1'`.

После запускаются постпроцессоры, опять-таки, в обратном порядке.

5 Обзор формата файлов для анализатора

Всего парсер умеет работать с двумя форматами: `' .demsd'` и `' .vmf'`.

5.1 `.vmf` — valve map format

Файлы `' .vmf'` — сохраненные из редактора карты для движка source.

Структура файла достаточно проста, однако есть некоторые подводные камни.

Вот пример простого файла, описывающего куб:

```
world
{
  ...
  solid
  {
    "id" "2"
    side
    {
      "id" "1"
      "plane" "(0 64 0) (64 64 0) (64 0 0)"
      "material" "/TOOLSNO DRAW"
      ...
    }
    side
    {
      "id" "2"
      "plane" "(0 0 -512) (64 0 -512) (64 64 -512)"
      "material" "/TOOLSNO DRAW"
      ...
    }
    ... [всего 6 плоскостей]
  }
}
```

Основная проблема заключается в том, что объекты (solids) описываются не вершинами и треугольниками, а плоскостями. Условно говоря, в начале у нас есть все пространство \mathbb{R}^3 , и мы отсекаем от него плоскостями куски, оставляя в итоге выпуклый многогранник.

Соответственно, приходится проверять принадлежность каждой точки каждой плоскости.

В целом, работает не плохо, но на маленьких фигурах случаются ошибки.

5.2 .demsd — подготовленные файлы демоверсий (.dem)

Файлы '.demsd' получаются из файлов '.dem' путем прогона последних через специальную утилиту, идущую в комплекте.

Каждый файл '.demsd' представляет из себя zip-архив со следующим содержимым:

- файл 'head' — json файл, содержащий название карты, список матчей и другую полезную информацию.
- файлы матчей из списка. Имеют следующий простой формат:

```
#SectionName
{
    "json": "data",
    "time": 3371.915,
    ...
}
#SectionName
...
```

Первая секция всегда '#Head'. Последующие секции содержат данные о событиях и кадрах. Все события накапливаются в буфере (грубо говоря, для них вызывается 'Processor.emit_event', который их и накапливает). Как только встречается '#Tick', на его основе создается 'local_scope' и запускаются процессоры и обработчики.

6 Замечания по реализации и дальнейшее развитие

В тексте отчета присутствует несколько заметок 'TODO'. В комментариях в коде их еще больше, но они все мелкие.

Отдельно следует отметить некоторые проблемы, появившиеся с добавлением многопроцессности и проблемы с геометрией.

6.1 Лишние копирования при передаче данных между процессами

В двух местах происходят лишние копирования данных для передачи их в другой поток. Это геометрия карты и данные для анализа.

Так как и то и другое в процессе работы программы не изменяется, можно смело давать доступ к одним и тем же данным для всех процессов.

Для обеспечения этого данные для анализа нужно считать уже в процессе анализа, а не до него. Этого не сложно достичь, изменив парсер '.demsd', добавив в него еще один класс, наподобие визуализатора.

С геометрией же все сложнее. Все данные хранятся в дереве квадрантов (quadtree) и поделить его память между потоками можно только при использовании низкоуровневых структур из C (модуль 'ctypes').

Это коррелирует со второй проблемой.

6.2 Низкая скорость работы геометрии

Даже после оптимизации с использованием quadtree, работа модуля геометрии, ответственного за события визуального контакта (а в будущем и за анализ маршрутов), остается крайне медленной.

Это особенность python — тут несколько медленных циклов.